

zoopa Q
Evo 550

Manuel d’utilisation

http://www.acme-online.com

Vers. 1.0

Conseils de sécurité

Avertissements:
Il est indispensable de suivre les instructions ci-après afin d'éviter d'endommager votre caméra:

-NE PAS UTILISER LE PRODUIT EN CONDITIONS PLUVIEUSES.
-N'UTILISER QUE LES ACCESSOIRES COMPATIBLES
-NE PAS TENTER DE DEMONTER
-AUCUN COMPOSANT INTERNE NE NECESSITE D'ENTRETIEN PARTICULIER
-LES REPARATIONS NE DOIVENT ETRE FAITES QUE PAR LE PERSONNEL QUALIFIE.

SERVICE & SUPPORT

ACME the game company GmbH
Boikweg 24

33129 Delbrück
Allemagne

Tel: +49 2944 973830

service@acme-online.de
ou
http://www.acme-online.de

Avertissements sur les batteries

Une mauvaise utilisation de la batterie peut être à l'origine d'explosion ou de fumées qui peuvent être nuisibles pour les biens et personnes.
Ne jamais charger une batterie LiPo endommagée.
Arrêter immédiatement la charge si la batterie LiPo devenait chaude ou se déformait.

La charge et le stockage de la batterie doivent se faire dans des pièces dont la température est comprise entre 10℃ et 50℃. Ne jamais entreposer dans un endroit où la température est supérieure à 50℃.

Déclaration CE

Nous déclarons par la présente que ce produit est en règle avec les directives relatives aux normes 2004/108/EC.
Une copie de l'original de la déclaration de conformité est disponible sur simple demande à l'adresse suivante : info@acme-online.de



WEEE Reg. Nr.: DE64989527

Informations relatives aux produits recyclables.
Le symbole ici présent sur le produit que vous venez d'acheter signifie que celui-ci contient des composants susceptibles d'être recyclés. Pour cette raison vous ne pouvez pas jeter ce produit avec vos déchets ménagers. Il est indispensable que vous preniez contact avec un centre de recyclages des déchets sensibles afin d'assurer le recyclage de ce produit.



Les batteries en fin de vie doivent être collectées en vue d'être recyclées.
Vous devez pour cela vous rapprocher du centre de collecte le plus proche de chez vous.

Merci d'avoir fait l'acquisition du zoopa Q evo 550.
Ce modèle de quadrocoptère conçu par ACME est équipé d'une technologie exceptionnelle qui offre une expérience de vol unique.

Ce manuel d'utilisation a été spécialement conçu pour vous guider étape par étape à travers les différentes fonctions de votre quadrocoptère. Il est impératif de procéder à une lecture approfondie de celui-ci avant de débuter le vol du modèle.

Merci de lire attentivement ce qui suit!
• Pour vous assurer une utilisation correcte et sans encombre, nous vous demandons de lire avec précaution les instructions qui suivent avant de débuter l'utilisation de votre modèle.
• Les instructions de ce manuel, sont basées sur les réglages de base de votre zoopa evo 550.
• Les photos et illustrations de ce manuel, sont amenées à différer du look actuel du modèle.
• La mise à jour du contenu de ce manuel peut avoir lieu sans information préalable. La dernière version de ce manuel est disponible sur notre site internet www.acme-online.de .
• En fonction du pays dans lequel vous utilisez ce modèle, vous devez connaitre la réglementation en vigueur.
• Conserver ce manuel pour des utilisations futures.



La caméra CamOne infinity et la nacelle ne sont pas incluses.

Contenu de la boite

Assurez-vous que le produit est complet avant de commencer à l'utiliser

Modèle zoopa Q evo 550	1 Télécommande	Train d'atterrissage
Chargeur LiPo avec câble secteur	**4 Hélices (2 Droites / 2 gauches)**	**1 Set de protections hélice**
Cordon micro USB	**Petits éléments**	**1 Batterie LiPo**

Accessoires nécessaires

4 x Piles de type AA- 1.5V

Remarque importante!

Sur notre site internet ACME **(http://www.acme-online.com),** sont disponibles plus de conseils et d'informations sur les mises à jour éventuelles.

Vous devez toujours vous référer au manuel d'utilisation lors du montage ou de la mise en route de votre modèle

Sommaire

Limite de responsabilité et avertissements

Limite de responsabilité et avertissements
Merci de lire ce qui suit avant de débuter l'utilisation du modèle ou de l'un de ses composants!

La mise en fonctionnement du modèle équivaut à l'acceptation des clauses de limite de responsabilité ainsi que des instructions d'utilisation. L'utilisation de ce modèle n'est pas recommandée au moins de 18 ans!

Vous devez monter le modèle selon les instructions du manuel. La modification d'une des pièces du modèle ou d'une instruction de ce manuel pourrait endommager le modèle.
Cela mettrait fin à la garantie légale du fabricant!
Le modèle est paramétré d'origine en mode prêt à voler. Si vous souhaitez procéder à une calibration ou à une mise à jour du modèle, nous vous recommandons de démonter les hélices.
Prenez votre temps lors de la première mise en marche.
La responsabilité du fabricant, importateur ou revendeur, ne peut être engagée en cas de dommages ou de blessures.
Cela s'applique :
• Aux personnes qui ne sont pas en mesure de faire fonctionner le modèle dans des conditions normales de sécurités. Cela est valable pour les personnes agissant sous l'influence de l'alcool, de la drogue ou d'autres médicaments, ainsi qu'aux personnes souffrant de troubles physiques ou de maladies mentales.
Attention, certaines maladies peuvent avoir un impact négatifs sur votre perception lors de l'utilisation du modèles
• Aux dommages et blessures causées volontairement
• Aux dommages causés par l'utilisation d'un équipement ou d'une pièce détachée non compatibles
• Un montage incorrect ou à des réglages non adaptés
• Des dommages qui résulteraient d'une pièces défectueuse qui n'aurait pas été remplacée
• Des dommages liés à un survoltage
• Au vol du modèle dans des conditions inadaptées comme l'utilisation dans un milieu humide, trop sombre, sale, dans de mauvaises conditions météorologiques, etc..
• A l'influence magnétiques ou aux interférences (spécialement le 2.4GHz et les signaux Wi-Fi)
• A la Violation de la vie privée d'autrui liée à la réalisation d'enregistrements vidéo et audio.
• A la mauvaise utilisation du module de charge
• Aux pertes durant le vol du modèle

Précautions avant chaque vol

• Vérifier que les conditions d'utilisation sont optimales et que chaque composant du modèle est en état de fonctionnement
• La batterie LiPo doit également être en bon état
• Les piles de la télécommande doivent être suffisamment rechargées pour que le signal émis par la télécommande vers le modèle soit correctement maintenu et qu'il n'y ait pas d'interférence entre la télécommande et le module GPS.
• Aucune source d'interférence
• L'ordre de mise en marche et bien respecté: D'abord mise en marche de la télécommande puis du modèle
• L'ordre d'arrêt du modèle est respecté: éteindre en premier le modèle puis la télécommande
• La mise en marche et l'arrêt du modèle s'effectuent dans un périmètre sans obstacle, 5 mètres de rayon minimum
• Aucun enfant, animal, ligne à haute tension ne sont à proximité de la zone de vol
• N'utiliser que les pièces et accessoires d'origine
• Maintenir le modèle à distance de toute source électromagnétique (outils, hautparleur,etc.) afin d'éviter d'endommager le module compas
En cas d'erreur ou de problème, vous devez contacter en priorité votre revendeur.

Recommandation de sécurité pour l'utilisation du chargeur de batterie LiPo
• N'utiliser que la batterie LiPo 3S 11.1V d'origine
• En cas de gonflement, décoloration ou autre phénomène inattendu, vous devez arrêter d'utiliser la batterie
• Conserver la batterie entre 15 °et 25 ° dans un environnement sombre. La charge de la batterie doit être d'au moins 75%
• Conserver en dehors de la portée des enfants, animaux

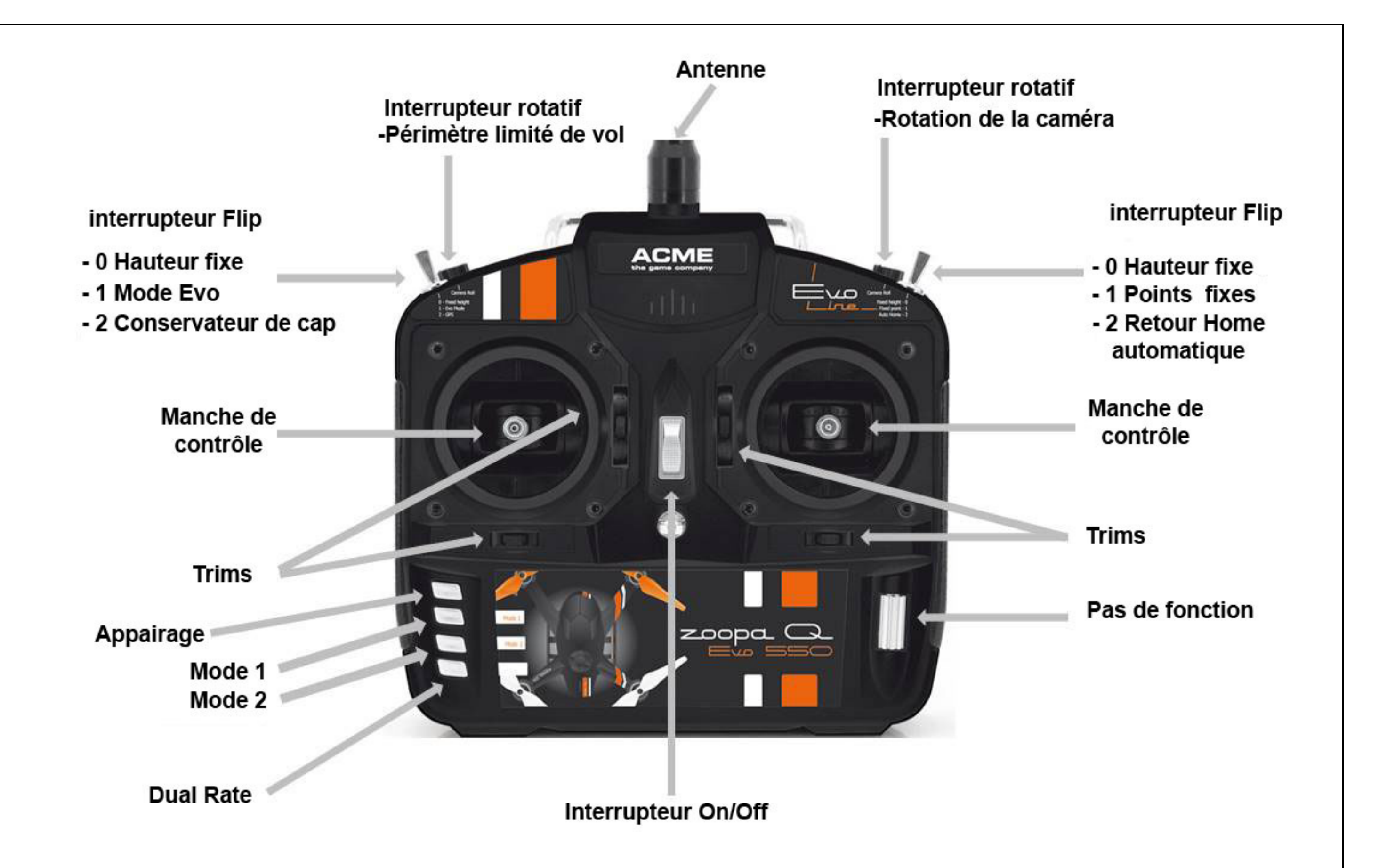
• Conserver à l'écart de l'eau, de la chaleur, ou de toute autre source susceptible d'affecter la batterie ou de la mettre en court-circuit
• N'utiliser que le chargeur d'origine
• Ne pas tenter d'ouvrir ou de modifier la batterie
• NE PAS METTRE EN COURT CIRCUIT
• En cas d'émanation de gaz ou de liquide, vous ne devez pas toucher la batterie
• Une mauvaise utilisation peut être à l'origine de problème de santé
• Les batteries usagées doivent être ramenées dans un centre de valorisation adapté
• La batterie ne peut être complètement déchargée (en dessous de 10.2V)

Caractéristiques et description du modèle

Le zoopa Q evo 550 est livré dans une configuration presque prête à voler. Il a été testé et paramétré en sortir de production.
Quelques étapes doivent être réalisées avant de débuter le premier vol.

Modules intégrés:	**Fonctions:**
- Module de stabilisation en vol - Module GPS- et compass - Récepteur RC - Contrôleurs ESC (4 pcs.) - Moteurs (4 pcs.) - Témoins LED - Cordon USB (pour mise à jour)	- Mode ATTI.-/GPS ATTI - Modes IOC - Mode Fail-Safe - Mode atterrissage automatique - Alarme LED en cas de sous tension (optique) - Contrôle manuel





Fonctions de la télécommande

La télécommande permet différentes possibilités de contrôle afin de modifier le comportement du zoopa Q Evo 550.

Interrupteur rotatif gauche „périmètre limité“	Optimisé pour les débutants. Limite la zone de vol.
Interrupteur Flip de gauche	0 – Hauteur fixe 1 – Mode EVo 2 – Conservateur de cap
Manche de contrôle de gauche	Vitesse des moteurs et contrôle de l'axe vertical
Trime	Permet l'ajustement du contrôle du modèle en vol
Appairage	Appairage de la télécommande avec le modèle (déjà effectué en sortie d'usine)
Contrôle mode 1	Mode 1 manche de l'accélérateur à droite
Contrôle mode 2	Mode 2 manche de l'accélérateur à gauche
Dual Rate	Interrupteur mode débutant- (1 bip) ou mode avancé (2 bip)
Interrupteur On/Off	Marche/arrêt de la télécommande
Interrupteur rotatif droit „Rotation de la caméra“	Contrôle optionnel d'une nacelle
Interrupteur flip côté droit	0 – Hauteur fixe 1 – Points fixes 2 – Retour Home automatique
Manche de contrôle droit	Rotation et inclinaison du modèle

Préparation

Il n'y a que quelques étapes à suivre avant la mise en marche du zoopa Q Evo 550.
Positionnez le contenu de la boite sur une surface dégagée ou vous aurez suffisamment d'espace pour manipuler l'ensemble. Vous allez alors placer 4 piles de type AA dans la télécommande.

---A ce moment, la batterie ne doit pas encore être connectée.--

1. Train d'atterrissage
Placer le Evo 550 à l'envers afin de vous assurer que les moteurs et la centrale GPS sont en parfait état de fonctionnement. Fixer alors les deux jambes du train d'atterrissage dans leur logement. La partie la plus longue de la jambe du train doit être positionnée dans le sens de la marche.

Utiliser les 4 vis 12x2.5 mm pour sécuriser l'ensemble. Utiliser pour cela le tournevis livré avec le modèle. Le trou du milieu n'est pas utilisé.

3. Rotors

Préparer les 4 rotors. Le sens de rotation de chacun d'entre eux est variable.
2 moteurs tournent vers la gauche (CCW)- et 2 moteurs tournent vers la droite (CW).

Chaque rotor est équipé d'un symbole qui permet une identification facile. Chacun d'entre eux a une couleur différente.
Couleur argent >rotation à droite
Couleur noire >rotation à gauche

!!Les rotors doivent être fixés fermement et dans le bon sens!!
Effectuer le montage étape par étape.

Assemblage depuis la place du pilote
Moteur 1: avant droit – Rotor orange avec rondelle argentée
Moteur 2: avant gauche – Rotor orange avec rondelle noire
Moteur 3: arrière gauche – Rotor blanc avec rondelle argentée
Moteur 4: arrière gauche – Rotor blanc avec rondelle noire

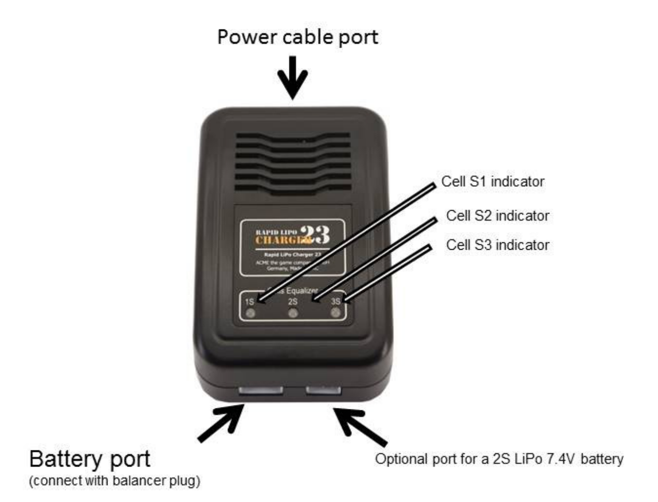


4. Piles de la télécommande

La télécommandes nécessites 4 piles de type AA 1.5V ou des piles rechargeables 1.2V. N'utilisez que des batteries de bonne qualité dont la puissance est suffisante.
Vérifier la bonne polarité et placer les piles dans le compartiment de la télécommande. Vérifier que le compartiment est bien fermé une fois les batteries positionnées. Les batteries doivent être remplacées après une dizaine de vols environ!
Lorsque les batteries sont trop faibles, la télécommande va alors émettre un son et le témoin LED va se mettre à clignoter. Vous devez alors poser le modèle dans les plus brefs délais. Le démarrage du modèle avec des batteries trop faibles n'est pas possible. La télécommande se mettra alors en sécurité empêchant le décollage du modèle.

Chargeur de batteries et procédure de charge

Un chargeur de haute qualité est livré avec le quadrocoptère zoopa Q Evo 550.
Il vous permettra de charger et d'entretenir votre batterie..
Vous trouverez ci-après les informations nécessaires à sa bonne utilisation
N'utilisez que les batteries d'origine de la marque ACME prévues pour le zoopa Q Evo 550.
!!!Un produit d'une autre marque est susceptible d'endommager votre matériel!!!



Caractéristiques techniques:
Voltage: 100-240V AC
Intensité de charge:1200mA
Affichage 3xLED

La charge s'effectue dans une pièce sèche et aérée.
!!!Attention aux avertissements de sécurité!!!
Connecter l'adaptateur au secteur et relier le avec le chargeur (100-240V).

Ne jamais connecter deux batteries ensemble !

Une fois le chargeur prêt à être utilisé, un témoin LED rouge/vert va se mettre à clignoter.
Connecter la batterie au chargeur à l'aide du câble d'équilibrage (câble blanc).
Attention, le raccordement de la batterie au chargeur n'est possible que dans un sens! Le cordon avec la prise en T (noire/rouge) n'est pas utilisé pour la charge.
La charge débute automatiquement.
Les trois témoins LED du chargeur vont alors devenir rouges.
En fonction de la capacité de la batterie, la durée de charge varie entre 1 heure et 1 heure 50 minutes
Chaque élément (3 car 11.1V) est chargé l'un après l'autre.
À chaque fois qu'un élément est chargé, le témoin LED correspondant devient vert.
La batterie est complètement chargée une fois que les trois témoins LED sont devenus verts. Une fois que vous aurez déconnecté la batterie du chargeur, les témoins LED vont alors de nouveau devenir rouge et vert et clignoter.

REMARQUE:
Si vous déconnectez la batterie du chargeur avant la fin de la charge, le chargeur va alors repasser en mode veille. En cas de surcharge ou de court-circuit, le chargeur se coupera automatiquement.

Maintenance de la batterie

Afin d'assurer une durée de vie optimale de votre batterie, nous vous recommandons de suivre les conseils suivants :

-Ne pas stocker le modèle avec la batterie connectée et veillez à la déconnecter après chaque vol
-En cas de stockage prolongé de la batterie, nous vous conseillons de la charger à 50% de sa capacité
-Déconnecter la batterie du modèle
-Stocker à température ambiante
-Vous devez recharger la batterie tous les trois mois si vous ne l'utilisez pas régulièrement

Le non respects de ces conseils pourrait entrainer une perte d'efficacité de votre batterie.

Voltage de la batterie :
Batterie chargée à 100%: Chaque élément est chargé à environ 4.2V pour un voltage total de 12.6V
Batterie chargée à 90% : Chaque élément est chargé à environ 4.0V pour un voltage total de 12.0V
Batterie chargée à 75% : Chaque élément est chargé à environ 3.9V pour un voltage total de 11.7V
Batterie chargée à 50% : Chaque élément est chargé à environ 3.7V pour un voltage total de 11.1V
Batterie chargée à 20% : Chaque élément est chargé à environ 3.6V pour un voltage total de 10.8V

Protections rotor

Des protections de rotors sont livrées d'origine. En fonction du rotor, celles-ci possèdent une lettre A/B pour vous assurer du bon positionnement.
Protection rotor A = Rondelle argentée
Protection rotor B = Rondelle noire

Enlever les deux vis du bras du modèle qui maintiennent le circuit imprimé avec le témoin LED blanc.
Positionner la protection rotor à la place et visser à nouveau avec les vis adéquates.



Ajustement du module compass selon la zone de vol
Calibration du système = Ajustement du capteur

Pour utiliser toutes les fonctionnalités du Zoopa Q Evo 550 une calibration **par zone géographique** est nécessaire.
Prenez les différents composants du modèle (télécommande et batterie LiPo chargée) et placez-vous dans une zone sans obstacle (champs, etc.). Le capteur va alors détecter les champs magnétiques de la terre.
Assurez-vous qu'aucun autre aimant (moteur, hautparleur) ne soit à proximité.
Répéter la calibration lorsque vous changez de zone d'utilisation.

1. Allumer la télécommande

Le témoin LED va alors clignoter vert et vous allez entendre un bip.

Les manches de contrôle doivent rester en position centrale. Ne tentez pas de manipuler l'un ou l'autre des manches à ce stade de la mise en marche!

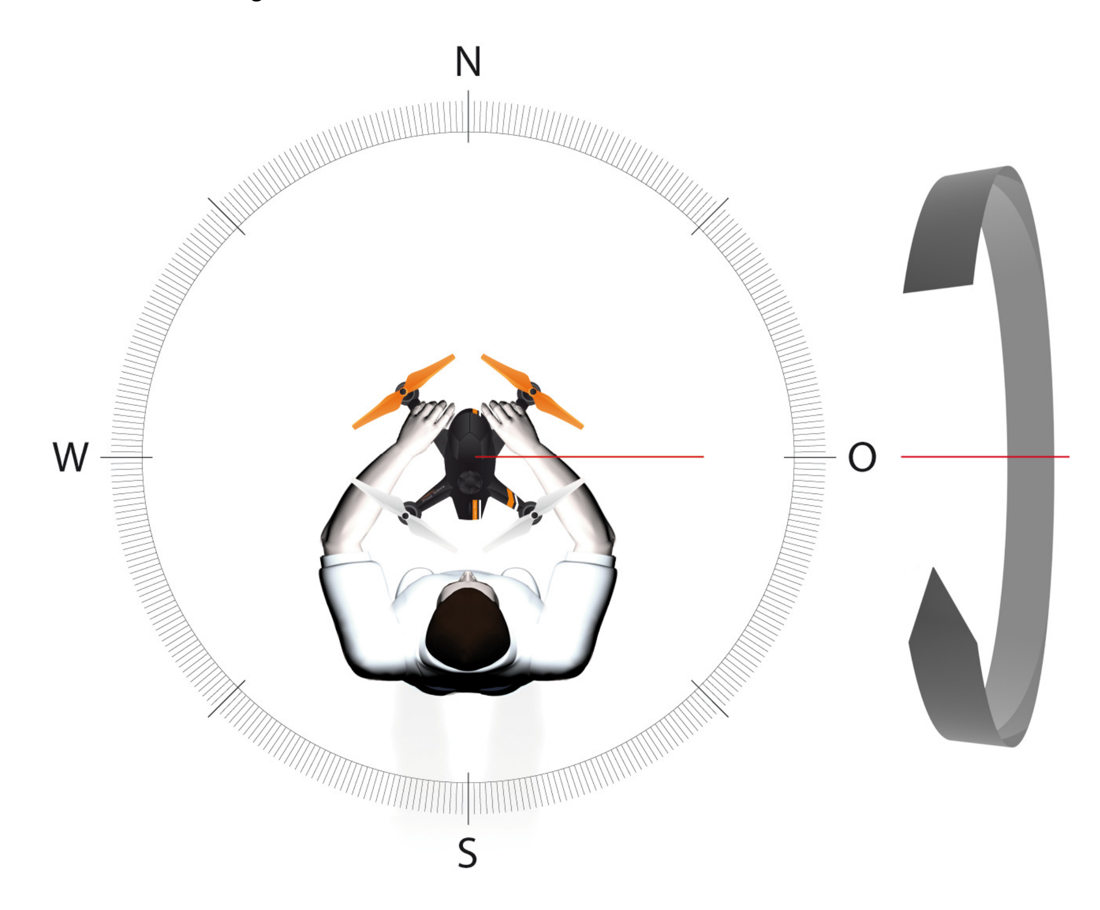
2. Connection de la batterie LiPo

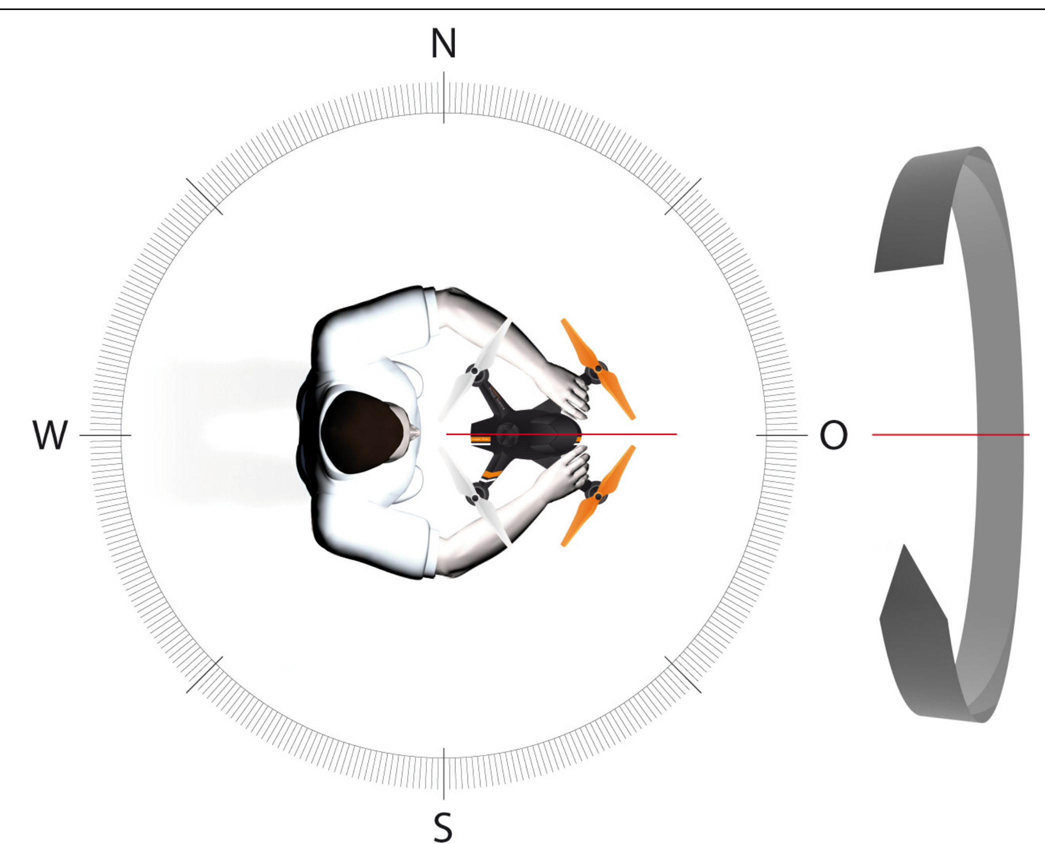
Placer la batterie dans son compartiment, les fils de la batterie doivent être dans votre direction.

Connecter la prise T du zoopa Q Evo 550 à la batterie. Les fils blancs servant à l'équilibrage de la batterie durant la charge ne sont pas utilisés. Vous allez alors entendre un signal sonore.

A présent, vous devez positionner le manche de droite de la télécommande en bas à droite (mode 2), et cela durant 5 secondes après avoir connecté la batterie. Refermer alors le compartiment de la batterie.
Le zoopa Q Evo 550 va alors vous confirmer la phase de calibration en faisant clignoter un témoin LED bleu.

3. Il est temps d'ajuster votre zoopa Q Evo 550 en fonction de la position du Nord. Pour cela vous devez le faire tourner autour de son axe latéral puis dans un second temps, vous devrez ajuster la position de L'est en le faisant tourner autour d'axe longitudinal.





Une fois que vous avez effectué ces deux manipulations, vous devrez déconnecter la batterie.
Connecter à nouveau la batterie et attendre le signal sonore vous confirmant la bonne prise en compte des nouveaux paramètres. **Le module compass est à présent calibrer pour la zone de vol.**

10 Etapes importantes avant votre premier vol

Ne pas ignorer ces étapes qui vous permettront de débuter l'utilisation de votre Evo en toute simplicité.

1. Adhérer à une assurance qui couvre les activités d'aéromodélisme:
Depuis 2005, une assurance pour les utilisateurs de modèles réduits est obligatoire. Nous vous invitons à consulter le club de modèles réduits le plus proche de chez vous ou à défaut de contacter la FFAM.
2. En cas de vol à visée commercial, une autorisation spécifique est obligatoire.
3. Vous devez obtenir l'autorisation du propriétaire de l'espace dans lequel vous souhaitez voler.
4. Vérifier la hauteur maximum de vol autorisée en particulier à proximité des aéroports!
5. La batterie LiPo du modèle doit être complètement chargée.
6. Vérifier également la bonne charge des piles de la télécommande qui devront être remplacées après 10 vols environ.
7. Vérifier la bonne intégrité du modèle: train d'atterrissage, visserie, afin de vous assurer que tous les éléments sont correctement fixés.
8. Vérifier que chaque rotor est correctement fixé. La rotation de chaque moteur doit se faire sans obstacle. Si besoin, enlever la poussière ou remplacer l'hélice endommagée!
9. Conserver une position de départ de sécurité :
L'espace autour de vous doit être libre sur minimum 5 mètres et vous ne devez pas évoluer à proximité de centrales électriques ou autres sites sensibles.
10. Obtention du signal GPS ?
! Vous devez attendre jusqu'à l'initialisation complète!

REMARQUE importante, le signal GPS doit être de nouveau capté après **CHAQUE** changement de zone géographique!
Si vous ne procédez pas correctement à l'initialisation du modèle, celui-ci pourrait alors partir au loin hors de votre contrôle.

Un quadrocoptère n'est pas fait pour être utilisé au-dessus de zones peuplées. En effet, en cas d'avarie (toujours possible) le modèle pourrait alors se cracher et entrainer des dommages aux biens et aux personnes. Vous êtes seul responsable de vos agissements.

C'est fait !

Contrôles

Merci de procéder comme indiqué ci-après pour le réglage de la télécommande (Mode2 = Gaz à gauche):

Manche de gauche > au centre
Manche de droite > au centre
Interrupteur haut gauche > 0
Interrupteur haut droit > 0

Télécommande (Mode 2)	Modèle (avant)	Action
		Le manche de droite de la télécommande (avant / arrière) contrôle la vitesse de rotation des moteurs et donc la montée et descente du modèle. En position centrale, ce manche permet de conserver le modèle à une altitude constante.
		Rotation sur l'axe Le manche de gauche (de gauche à droite) permet de faire tourner le modèle sur son axe. -Manche à gauche > Rotation sur l'axe antihoraire -Manche à droite > Rotation sur l'axe horaire
		Translations Le manche de droite, permet d'effectuer des translations avec votre modèle et ce d'avant en arrière. Lorsque vous tirez le manche vers vous le modèle va alors reculer.
		• En mode GPS, le modèle va maintenir sa position lorsque vous relâchez le manche.
	Hauteur fixe · Point fixe · Retour Home	Pour activer une fonction avec l'interrupteur de gauche, il faut que celui-ci soit positionné sur 0 = Hauteur fixe L0 + R0: Départ sans GPS L0 + R1: Vol avec mode GPS L0 + R2: Retour au point de départ (Uniquement avec le mode GPS complet)
	Hauteur fixe verrouillée · Mode Evo · Home	Pour activer une fonction avec l'interrupteur **droit,** il faut que celui de gauche soit positionné sur 0=hauteur fixe L0 + R0: Départ sans GPS L1 + R0: Pas de descente L2 + R0: Vol basé sur point de départ

Fence		L'imitateur de périmètre = barrière virtuelle Ce mode limite le périmètre de vol à 150m horizontalement et 80 mètres verticalement.
Evo Line Camera Roll		Rotation de la caméra Ce potentiomètre permet d'orienter la caméra via la nacelle optionnelle.

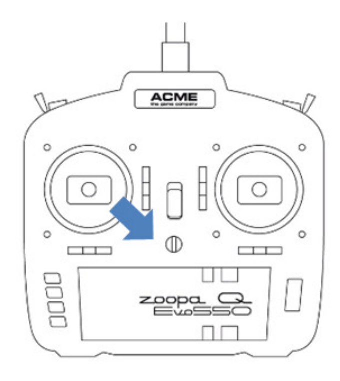
Premier vol

Pour pouvoir bénéficier d'un vol avec le maximum d'assistance, nous vous recommandons d'activer le mode GPS. Les interrupteurs doivent pour cela être positionnés comme suit:
Gauche 0 + Droit 1
Assurez-vous aussi d'avoir bien lu la partie **„10 étapes avant le premier vol"**

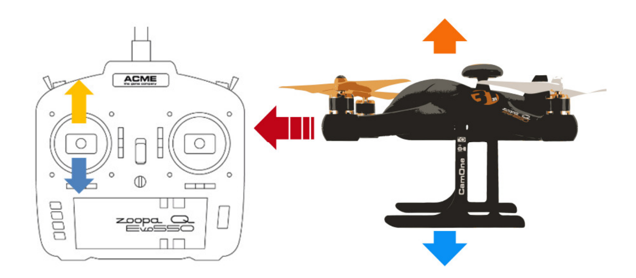
Débutants!
Activer l'interrupteur dualrate D/R après la mise en marche de la télécommande. Le mode débutant vous sera confirmé par l'émission d'un signal sonore bip. La vitesse est à présent diminuée.
Nous attirons votre attention sur le fait qu'une fois en face de vous, le modèle va réagir à l'inverse des actions que vous effectuez sur la télécommande. En effet, une action à gauche sur le manche directionnel va faire se déplacer le modèle vers la droite
Limiter vos premiers vols au mode maintien de la position, en volant d'avant en arrière au début.

Mise en marche

Mettre les deux interrupteurs flip en position (gauche et droit) „0".
Attendre que le témoin LED bleu à l'intérieur de la centrale GPS clignote.
Pour mettre en marche les moteurs positionner le manche de gauche en position basse et attendre que les moteurs démarrent. Relâcher le manche afin que le manche retrouve sa position centrale.



A présent mettre en marche le module GPS, interrupteur de gauche = 0 / interrupteur de droite = 1.
Actionner le manche de gauche vers le haut. Le modèle va alors décoller.



Pour plus de détails sur le contrôle du modèle une fois en l'air, merci de consulter le chapitre „contrôle".

Protection contre le sous voltage
Le temps de vol dépend de la façon dont vous allez piloter le modèle. Si la batterie passe en dessous de son voltage minimum, une première protection contre le sous voltage va s'activer. Une fois le seuil critique atteint, un témoin LED rouge va alors se mettre à clignoter. Vous devez alors vous poser dès que possible.

Dans un **second temps**, le modèle va alors se poser automatiquement.

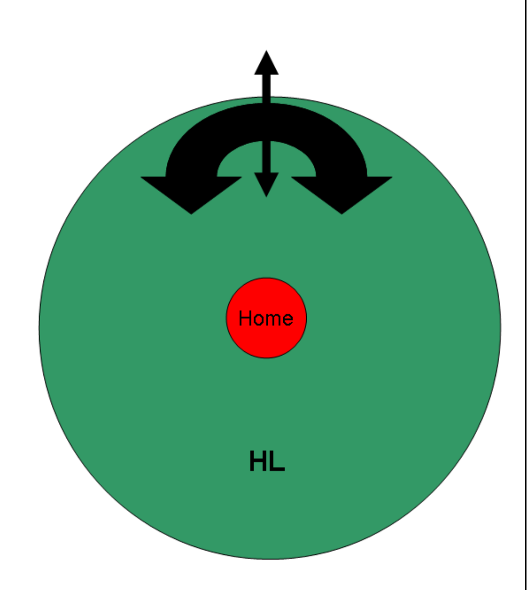
Atterrissage
Pour faire atterrir le modèle, vous devez le mettre en position horizontale et effectuer une approche stabilisée. Une fois au-dessus du point d'atterrissage, vous devez réduire la vitesse de rotation des moteurs jusqu'à ce que le modèle touche terre.
A présent, réduisez complètement le manche de l'accélérateur et attendez que les moteurs s'arrêtent.
Poser à présent la télécommande et déconnecter la batterie LiPo du modèle. Seulement maintenant vous pouvez éteindre la télécommande.

Type de vol „Verrouillage position Home“

Lorsque vous effectuez des rotations en vol, il se peut qu'une certaine confusion s'installe au niveau de la gestion des commandes du modèle. Le mode de vol „verrouillage position home“, va alors vous assister facilitant ainsi le contrôle du modèle.

Ce mode enregistre les réglages du modèle au démarrage

Verrouillage position Home >orientation du point de départ
En mode verrouillage position Home, le Zoopa Q Evo 550 conserve l'orientation du point de départ. Cela signifie que lorsque le modèle évolue à partir de sa position de départ, si vous poussez sur le manche de droite en avant et que après vous tirez sur ce même manche le modèle revient à sa position de départ indépendamment des réglages effectués sur le modèle et indépendamment de sa position de départ.

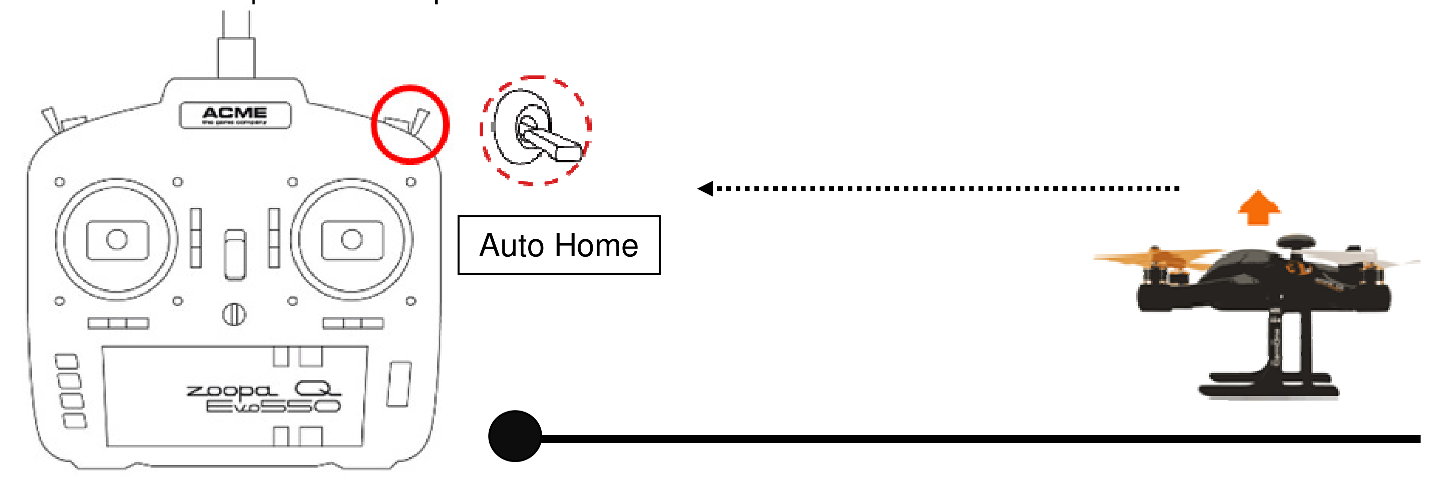


Récupération / Retour home = Atterrissage automatique

En cas de perte de signal, le zoopa Q Evo 550 possède un mode récupération automatique.
Dans ce cas le modèle revient seul à son point de départ et se pose automatiquement

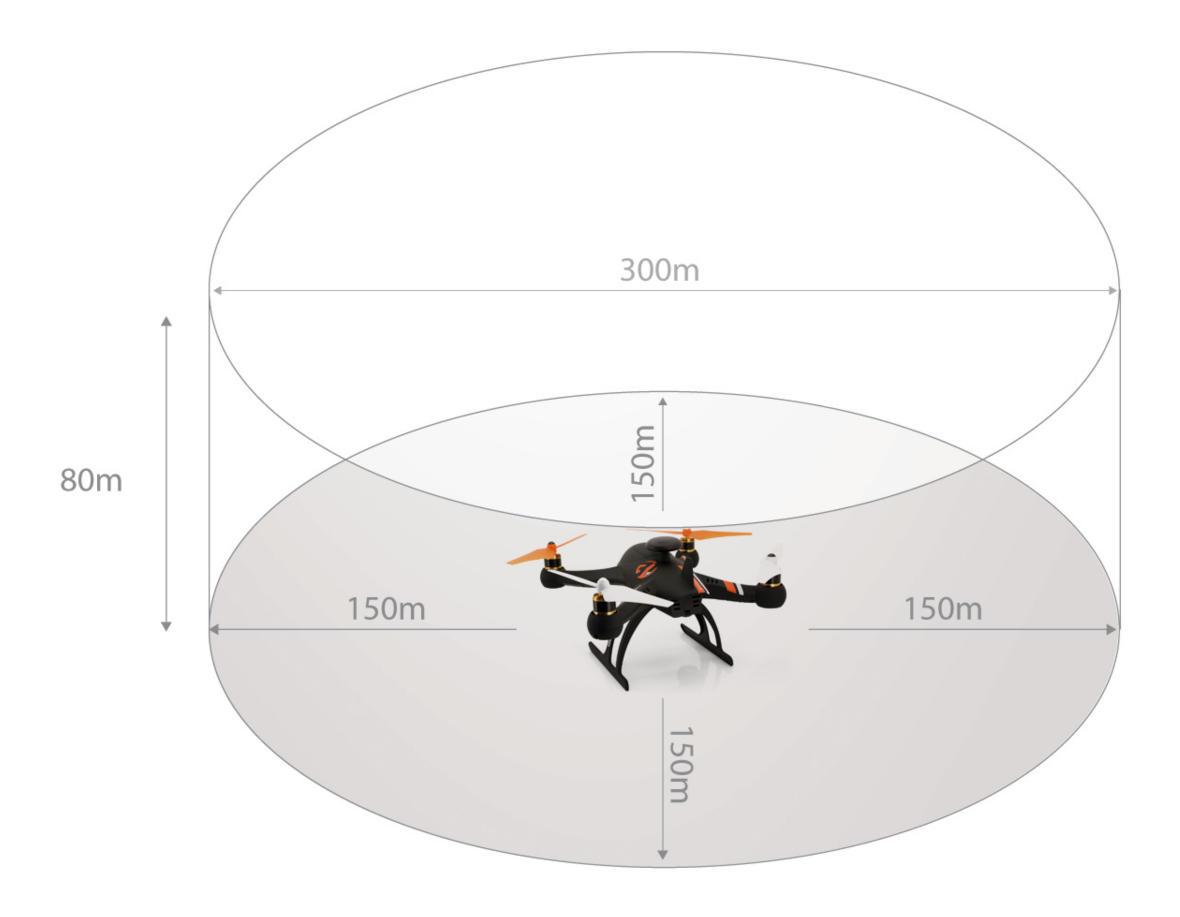
Quand devez-vous activer le mode récupération?
Si le signal de l'émetteur est perdu (défaut, mise en veille ou plus de batteries), le quadrocoptère va attendre une dizaine de secondes de recevoir un ordre Si il n'en reçoit pas le zoopa Q Evo 550 va alors se positionner à 20 mètres de hauteur et va seul retourner à son point de départ. Après une nouvelle période de 10 secondes, le modèle va alors se poser automatiquement à son point de départ.

En utilisant l'interrupteur „Auto Home“, le zoopa Q Evo 550 (interrupteur de gauche = 0 / droit = 2) va retourner à sa position de départ et atterrir.



Mode périmètre limité

C'est un mode qui facilite l'apprentissage des débutants.
Le modèle est alors limité et ne peut dépasser 150 mètres d'éloignement horizontal et 80 mètres d'éloignement vertical. Ces distances sont calculées depuis le point de départ.
Pour activer ce mode, vous devez tourner l'interrupteur rotatif de gauche et le positionner en fin de course.



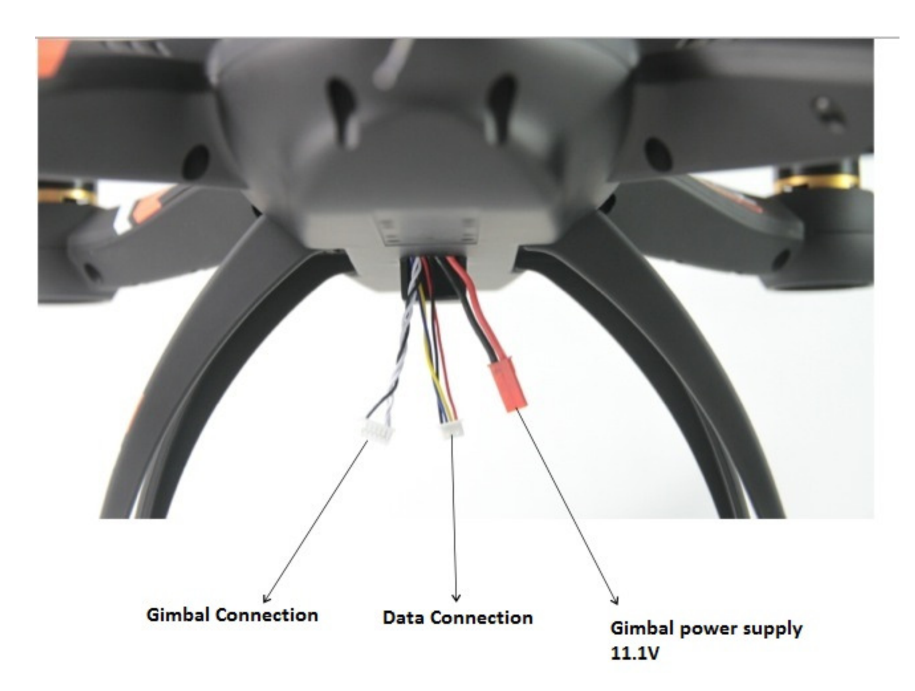
Action! --- zoopa Q evo 550 Movie
FPV – First Person View

Faites de votre zoopa Q evo un quadrocoptère FPV. Pour cela il vous suffit d'ajouter une caméra HD combinée à un transmetteur vidéo et un écran ou des lunettes pour simuler la vue du pilote embarqué.
Ce qu'on appelle FPV (First-Person-View/ voler depuis la place du pilote embarqué) est une des spécialités des modélistes qui est de nos jours de plus en plus populaire.

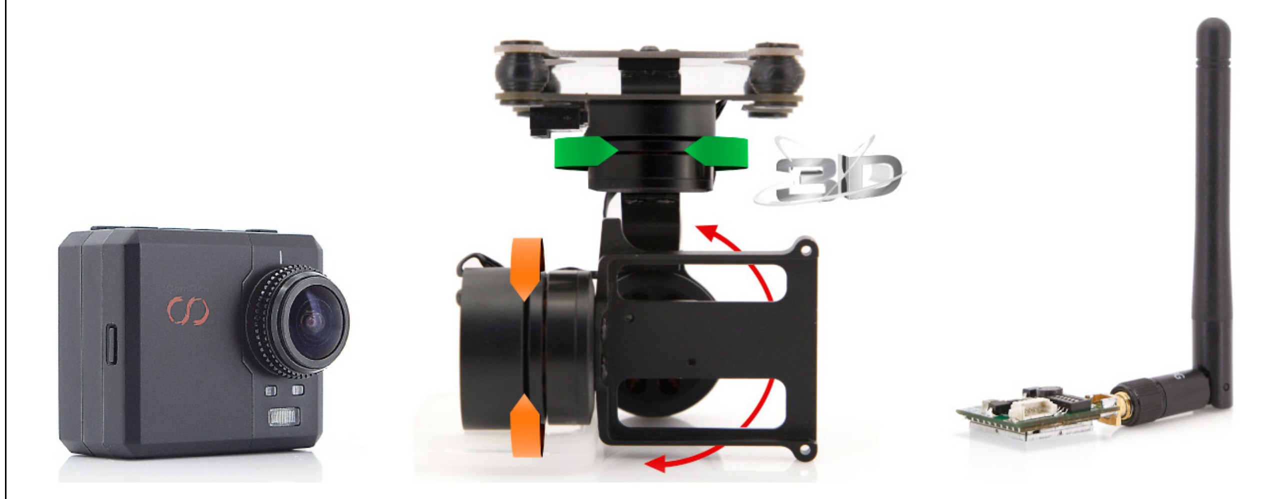


Connection

Le zoopa Q Evo 550 offre les possibilités de connections suivantes:



Nous aimons proposer des solutions complètes et vous proposons en option en ensemble complet qui offre de très bons résultats.



Les options suivantes sont disponibles:
-CamOne Infinity (COIN01)
Caméra 1080p Full-HD, avec écran intégré, sortie Vidéo, plus de détails sur notre produit phare sur le site http://www.CamOneTec.com
-CamOne Xplore (COXP01)
Look dynamique, caméra 1080p Full-HD avec écran intégré et sortie Vidéo Out
-Caméra FlyCamOne 1080p avec contrôle de la nacelle, enregistrements vidéo 1080p Full-HD. Ajustement de la position verticale de la caméra.

Caractéristiques techniques:

- Température de fonctionnement	-10℃ ~ 50℃
- Consommation	3,12W
- Poids en vol	≤ 1000g
- Précision (Mode GPS)	verticale: ± 0,8 horizontale: ± 2,5
- Vitesse de translation max (axe vertical)	200°/s
- Degré d'inclinaison maximum	45°
- Vitesse maximum de montée et descente	±6m/s
- Vitesse maximum en vol	10m/s
- Envergure (entre les axes)	350mm
- Port AC du chargeur	100-240V
- Intensité de charge	800mA
- Type de batterie	LiPo
- Fréquence	2.4GHz ISM
- Nombre de voies	6 voies + 2-CH
- Portée	300m
- Sensibilité du récepteur (1% PER)	＞-93dBm
- Puissance de la télécommande	＜20dBm
- Alimentation	52 mA @6V
- Piles de la télécommande	AA 4 pièces

Accessoires et pièces du zoopa q evo 550

Seules les pièces d'origine permettent une utilisation optimale du modèle et un maintien de la garantie

Art. No.	Description	EAN-No.
ZQE550-01	zoopa Q evo 550 Set rotor blanc auto-serrant 1x horaire 1x antihoraire	4260403220016
ZQE550-02	zoopa Q evo 550 Set rotor orange auto-serrant 1x horaire 1x antihoraire	4260403220023
ZQE550-03	zoopa Q evo 550 Kit visserie	4260403220030
ZQE550-04	zoopa Q evo 550 Outils	4260403220047
ZQE550-05	zoopa Q evo 550 Train d'atterrissage	4260403220054
ZQE550-06	zoopa Q evo 550 Protection rotor 4pcs.	4260403220061
ZQE550-07	zoopa Q evo 550 Face supérieure du fuselage	4260403220078
ZQE550-08	zoopa Q evo 550 Face inférieure du fuselage	4260403220085
ZQE550-09	zoopa Q evo 550 Interface de contrôle	4260403220092
ZQE550-10	zoopa Q evo 550 Module GPS	4260403220108
ZQE550-11	zoopa Q evo 550 ESC 18A 1 pièce	4260403220115
ZQE550-12	zoopa Q evo 550 Cordon USB, prise micro	4260403220122
ZQE550-13	zoopa Q evo 550 Batterie LiPo 3S/11.1V 2200mAh	4260403220139
ZQE550-14	zoopa Q evo 550 Batterie LiPo 3S/11.1V 3300mAh	4260403220146
ZQE550-15	zoopa Q evo 550 Moteur Brushless 1300KV horaire	4260403220153
ZQE550-16	zoopa Q evo 550 Moteur Brushless 1300KV antihoraire	4260403220160
ZQE550-17	zoopa Q evo 550 Set LED	4260403220177
ZQE550-18	zoopa Q evo 550 Circuit imprimé	4260403220184
ZQE550-19	zoopa Q evo 550 2.4GHz récepteur 6 voies	4260033043108
ZQE550-20	zoopa Q evo 550 2.4GHz télécommande 6 voies	4260403220207
ZQE550-21	zoopa Q evo 550 Boite d'origine	
ZQE550-22	zoopa Q evo 550 Fixation caméra	4260403220221

Caméra FPV CamOne et accessoires

Art. No.	Description	EAN-No.
COIN01	Caméra CamOne infinity Full HD 1080p	4260033041906
COIN31	Lentille CamOne Infinity 142°	4260033042811
COIN32	Lentille CamOne Infinity 96°	4260033042828
COIN36	CamOne Infinity câble d'alimentation + View	4260033049346
FCHD77	CamOne FPV Ecran Stratos 7" 5,8GHz Diversity "ABF"	4260033042699
FCHD77-N	Cordon d'alimentation pour écran Stratos 220V 12V | 1,5A | 3,5mm	4260033042705
FCHD78	CamOne FPV Ecran Stratos 7" 5,8GHz Diversity "ABF" avec enregistreur intégré	4260033042910
FCHD78-B	CamOne Stratos batterie de rechange1800mAh	4260033043078
FCHD79	CamOne FPV Ecran Stratos+ 7" 5,8GHz Diversity "ABF"	4260033042927
FCHD98	CamOne FPV- Ecran Mega 9" 5,8GHz Diversity "ABF"	4260033042934
FCHD91	CamOne Vidéo Emetteur 5,8GHz 25mW	4260033047496
FCHD92	CamOne Vidéo Emetteur 5,8GHz 32CH 250mW >>usage interdit en EU<<	4260033047922
FCHD94	CamOne Vidéo Emetteur 5,8GHz 800mW >> usage interdit en EU <<	4260033042965
FCHD95	CamOne Vidéo Emetteur 5,8GHz 1500mW >> usage interdit en EU <<	4260033043054
PNX058-F	Antenne Phoenix CPL en 5,8GHz	4260033045362

FAQ

Problème	Solution
La télécommande ne répond à aucune commande	• Vérifier les piles • Vérifier la bonne polarité • L'interrupteur On/Off n'est pas dans la bonne position?
La télécommande montre un niveau de batterie insuffisant dès la mise en marche	• Changer les piles • N'utiliser que des piles Alcaline de haute qualité
Les moteurs ne réagissent pas lorsque la batterie est complètement chargée	•Le manche de l'accélérateur n'est pas dans la bonne position et empêche l'initialisation du modèle
Le quadrocoptère montre un niveau de batterie insuffisant	•Vérifier le voltage de la batterie. Il ne doit pas être inférieur à 12V. •Vérifier chaque éléments avec un testeur LiPo
Le quadrocoptère ne prend pas d'altitude	• Les hélices ne sont pas bien montées • La batterie n'est pas suffisamment chargée • Les hélices montées ne correspondent pas au modèle Si aucune solution n'est trouvée, voué pouvez contacter notre service client

GARANTIE

Le consommateur sans engagé aucune action susceptible d'être préjudiciable au vendeur à le droit à une garantie de son produit conformément aux conditions ci-après énoncées :
»Un produit neuf qui durant un délai de 24 mois à partir de la date d'achat, présenterait des défauts de conception ou de fabrication, ACME the game company assume un support durant toute la période.
Echange ou réparation à titre gratuit. Les pièces d'usure (batterie, moteurs, etc.), bénéficient d'une garantie de 3 mois maximum.
" La garantie ne s'applique pas si le produit a fait l'objet d'une utilisation non conforme aux instructions énoncées dans cette notice.
" La garantie ne peut être prolongée et ce même si le vendeur propose une extension.
" Les produits ou composants qui seraient retournés à la société ACME the game company deviendraient alors sa propriété.
"La société ACME the game company se réserve le droit de facturer au client toute réparation qui pourrait dépasser le cadre de la garantie. Le client sera préalablement informé.

Les dommages qui résultent d'une influence mécanique ne sont pas couverts par la garantie.

Service & Support

ACME the game company GmbH
Westwood
Boikweg 24
33129 Delbrück
Germany
Téléphone: +49 2944 9738 30
E-Mail: service@amce-online.de
http://www.acme-online.de

